

# Começando com o SparkMAX

---

O SPARK MAX é um controlador de motor que pode controlar motores DC com escova e motores DC sem escova. Vindo de fábrica, o MAX usa como padrão o modo Brushless e está pronto para acionar um motor NEO Brushless com sua interface PWM. Nesta seção estão incluídas as etapas básicas para fazer um motor girar usando o REV Hardware Client, bem como informações sobre como configurar seu SPARK MAX.

Recomendamos seguir este guia pelo menos uma vez para compreender os principais recursos do SPARK MAX. Este guia também pode servir como conteúdo em caso de qualquer problema enfrentado.

## Antes de começar

Antes de seguir este guia, o REV Hardware Client deve ser [instalado](#) antes de continuar. O REV Hardware Client é a melhor forma de verificar se o dispositivo está configurado corretamente e é necessário antes de utilizar a interface CAN.

---

Revisão #10

Criado 8 novembro 2023 19:12:30 por Luca Carvalho

Atualizado 22 janeiro 2024 13:07:01 por Julia Conceição