

# Programação de exemplo - Blocos

Essa seção está em desenvolvimento.

## Instalação

1. Baixe os seguintes arquivos:
  - [Taura Blocks](#)
  - [Driver Taura](#)
2. Adicione os arquivos no OnBot Java do seu Control Hub.
3. Construa o programa.
4. Os blocos agora devem aparecer no ambiente de programação em blocos.

## Exemplo

```

to runOpMode
  ServoTest
  Put initialization blocks here.
  set
    TauraServoBlocks . setAnalogFeedbackSensor
      servoName " servo "
      analogInputName " potentiometer "
  set
    TauraServoBlocks . setPosition
      servoName " servo "
      position 0
  call waitForStart
  if call opModelsActive
  do Put run blocks here.
  repeat while call opModelsActive
  do Put loop blocks here.
  if gamepad1 . A
  do set servo . Position to 0
  else if gamepad1 . X
  do set servo . Position to 0.5
  else if gamepad1 . Y
  do set servo . Position to 1
  call Telemetry . addData
    key " Last Position "
    number TauraServoBlocks . getLastSetPosition
      servoName " servo "
  call Telemetry . addData
    key " Incremental position "
    number TauraServoBlocks . getIncrementalPositionInDegrees
      servoName " servo "
  call Telemetry . addData
    key " Raw Position "
    number TauraServoBlocks . getRawPositionInDegrees
      servoName " servo "
  call Telemetry . addData
    key " Universal position "
    number TauraServoBlocks . getUniversalPosition
      servoName " servo "
  call Telemetry . update

```

Revisão #2

Criado 22 outubro 2025 13:24:24 por Enzo

Atualizado 31 março 2026 14:31:08 por Enzo