

# IMU

- [Categoria IMU](#)
- [Exercício](#)

# Categoria IMU

---

IMU é um dispositivo de medição inercial, em resumo, é capaz de fornecer a posição angular da placa em 3 eixos diferentes, veja mais sobre em: [IMU](#)

Diferente dos outros equipamentos, ele é integrado na placa EasySTEAM, portanto, pode ser usado diretamente.

A presente página tem como objetivo explicar os blocos da categoria IMU.

## Inicializar IMU

Esse bloco deve ser colocado na função setup para inicializar o dispositivo.

A block representing the 'Start IMU' function, shown as a blue button with the text 'Start IMU' in white.

Não se esqueça de colocar essa função caso queira utilizar o IMU - se não ele não será capaz de fornecer os valores dos eixos

## Objeto de IMU

O Objeto abaixo tem a mesma função dos outros dispositivos, retornar os blocos que podem ser utilizados para esse equipamento específico.

A block representing the 'IMU' object, shown as a blue rectangle with the text 'IMU' in white.

## Retorno de Yaw

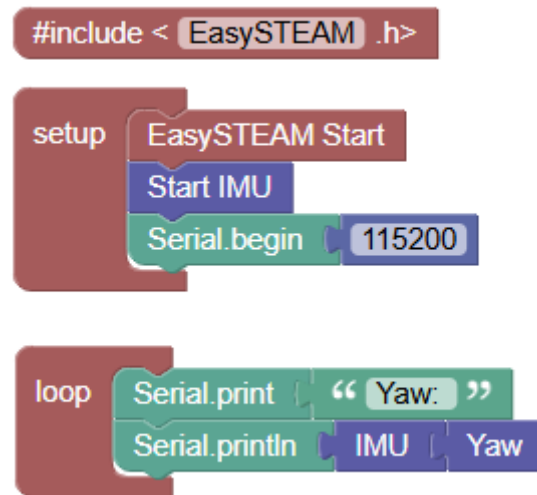
O Yaw é um dos eixos de giro da placa - pense em uma linha saindo para cima da placa e a mesma girando em torno dela, o presente bloco retorna a quantidade desse giro em graus.

A block representing the 'IMU Yaw' function, shown as a blue rectangle with the text 'IMU Yaw' in white.

# Exercício

A presente seção tem como objetivo fazer uma leitura do IMU integrado.

Segue abaixo um código que faça isso:



Faça o código e veja a saída no monitor serial, como mostrado abaixo.

[illegible]