Próximas etapas

Parabéns! Você completou a etapa 2 e deve ser capaz de ter um ambiente de desenvolvimento funcionando! A etapa 3 para esse tutorial aborda a atualização de hardare para que você possa programa-lo, enquanto a etapa 4 mostra a programação de um robô no VS Code IDE. Para mais informações, você pode ler a seção sobre VS Code para se familiarizar mais com a IDE.

Artigos específicos que a leitura é recomendada:

- O básico sobre Visual Studio Code
- Comandos WPILib no Visual Studio Code
- Criando um programa de robô
- Construindo e implementando o código do robô
- Instalando bibliotecas de terceiros

Adicionalmente, você pode ter que fazer configurações extras para o robô da sua equipe. Por favor, utilize a ferramenta de pesquisa para achar a documentação necessária.

> É importante que os times usando controladores de motor CAN de terceiros leiam o artigo Instalando bibliotecas de terceiros, pois esses dispositivos precisam de etapas extras de configuração.

Revisão #3
Criado 2023-11-08 17:25:05 UTC por Enzo
Atualizado: 2023-12-18 20:52:22 UTC por Luca Carvalho