

# Introdução

Seja bem vindo a casa da documentação oficial para o sistema de controle da *FIRST*® Robotics Competition e os pacotes de software da WPILib. Essa página é o recurso de documentação primária do uso do sistema de controle da FRC® (incluindo fiação, configuração e software) assim como as bibliotecas e ferramentas da WPILib.

## Novato em programação?

Essas páginas cobrem partes específicas das bibliotecas da WPILib e do sistema de controle da FRC e não descrevem o uso básico das linguagens de programação suportadas. Se você gostaria de acessar recursos de aprendizado para as linguagens de programação suportadas, de uma olhada nas recomendações abaixo:

Você pode continuar com essa seção Zero-ao-Robô para conseguir um robô básico funcionando, sem conhecimento sobre as linguagens de programação. Para ir além disso você precisará estar familiarizado com a linguagem na qual você escolheu programar.

### Java

- [Code Academy](#)
- [Head First Java - 2ª edição](#) é uma introdução iniciante bem amigável para programação em Java (Livro em inglês)

### C++

- [LearnCPP](#)
- [Programming: Principles and Practice Using C++ 2nd Edition](#) é uma introdução a C++ escrita pelo próprio criador da linguagem (Livro em inglês)
- [C++ Primer Plus 6th Edition](#) (Livro em inglês)

### LabVIEW

- [NI Learn LabVIEW](#)

# Zero ao Robô

As próximas páginas deste tutorial foram desenhadas para irem completamente do zero a um robô básico funcional. Os documentos irão acompanhá-lo durante a fiação do seu robô, instalação de todos os programas necessários, configuração do hardware, e carregar um exemplo de código básico que deve permitir que seu robô seja capaz de operar.

## Declaração de isenção de responsabilidade

Todo este material foi traduzido e adaptado, pela curadoria da stemOS, da página oficial da WPILib disponível em (<https://docs.wpilib.org/pt/stable/docs/zero-to-robot/introduction.html>)

© Copyright 2023, FIRST and other WPILib Contributors. This work is licensed under a Creative Commons Attribution 4.0 International License. Revisão eb81fad2.

---

Revisão #4

Criado 18 setembro 2023 14:35:01 por João Vitor Loeblein

Atualizado 18 dezembro 2023 18:58:55 por Luca Carvalho